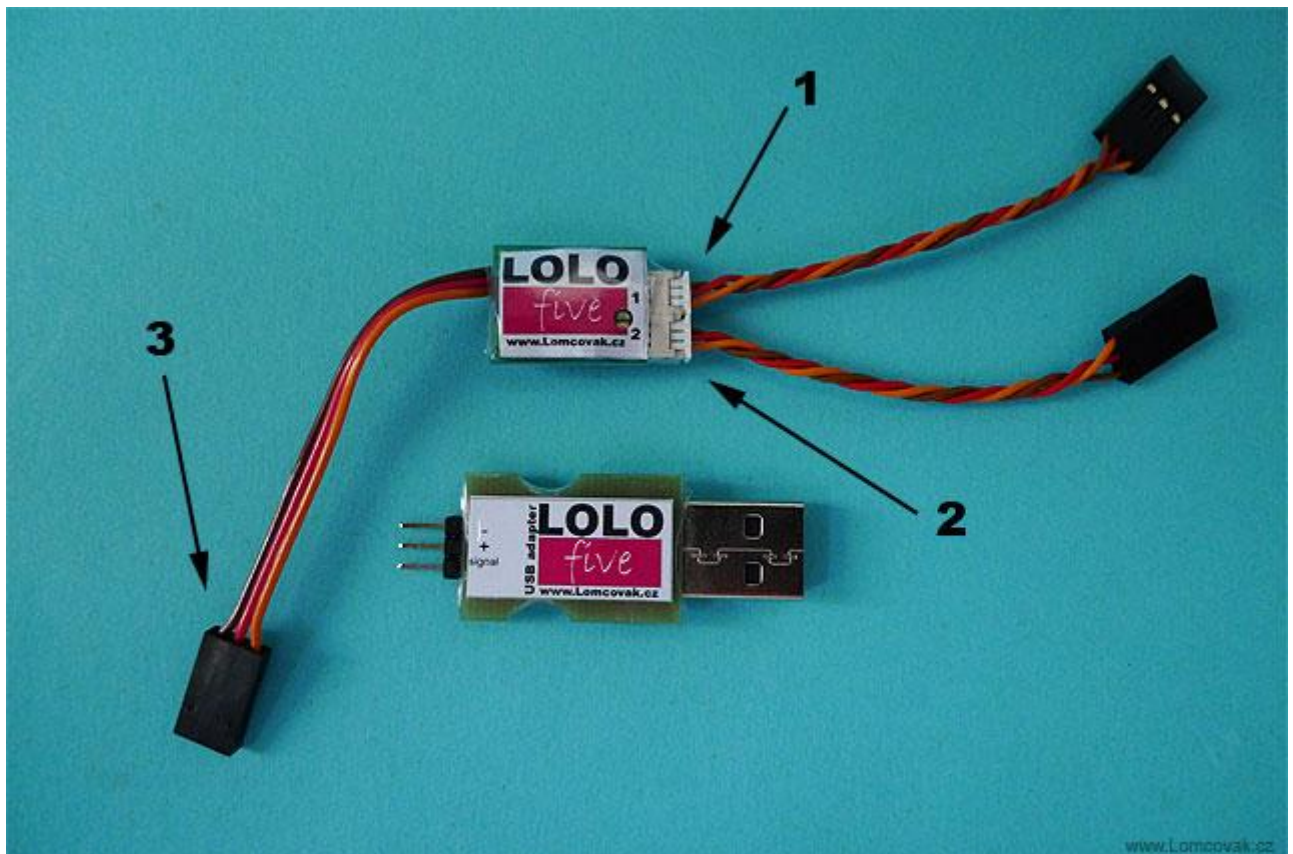


# Guide d'utilisation du LOLO5

## LOLO5 avec tous les équipements RC

### Connecteurs

- Le connecteur Port1 ne doit être utilisé qu'avec les ensembles Jeti Duplex. Vous pouvez le connecter directement sur une JetiBox ou bien sur le connecteur communication des récepteurs Jeti. Ne pas connecter ce port sur un canal servo d'un récepteur. Si vous n'utilisez pas d'équipement Jeti Duplex, vous n'aurez pas besoin d'utiliser ce connecteur.  
Si vous ne souhaitez pas utiliser le connecteur Port 2 vous pouvez néanmoins alimenter votre Lolo5 par le connecteur Port 1.
- Le connecteur Port 2 est normalement utilisé pour alimenter votre Lolo5 (en cas d'utilisation avec un équipement Duplex, il sera déjà alimenté par le connecteur Port 1), il permettra également d'enregistrer la valeur de commander du servo et la tension du récepteur (Urx).
- Le connecteur Port 3 est dédié à la communication avec un PC ainsi qu'au raccordement de l'afficheur 7 segments (optionnel). Si vous ne souhaitez pas utiliser les connecteurs Port 1 ou 2, vous pouvez raccorder le connecteur de Port 3 au récepteur. Dans ce cas, seule l'altitude sera enregistrée, la surveillance de tension ne sera pas opérationnelle (voir ci-dessous). La LED rouge clignotera indépendamment des limites de tensions définies.
- Veillez à bien respecter les polarités de raccordement sur tous les connecteurs. Le pôle moins est marqué par un petit point blanc et utilise un fil marron. Altitude is always recorded automatically when powered by any port i.e. 1,2 or 3
- Bien garder à l'esprit que les micros connecteurs ne sont pas faits pour subir de fréquentes connexions et déconnexions.



## **Afficheur externe 7 segments à LED**

Il existe une option afficheur 7 segments à LED. Ce petit afficheur est très utile pour les pilotes ne volant pas avec des récepteurs Jeti Duplex, ou volant en concours car tout usage de télémétrie est interdit. Aussi avec cet afficheur vous pouvez visualiser la tension ainsi que le numéro du fichier de l'enregistrement précédent (pour un usage futur). Après chaque vol, l'afficheur présente l'altitude maximale atteinte, l'altitude minimale (pour les pilotes de vol de pente), la tension minimale durant le vol et le numéro de vol. Voici comment sont présentées ces données sur l'afficheur à LED :

- Altitude maximal atteinte: H XXX (il y a toujours 3 chiffres après le H, par exemple H.0.0.9 correspond à 99 mètres)
- Altitude minimale atteinte; h XXX (il y a toujours 3 chiffres après le h, par exemple h.0.7 correspond à -37 mètres, cette altitude ne peut être supérieure à 0, toutes les valeurs présentées sont négatives)
- Tension minimale durant le vol: u X,X (il y a toujours 2 chiffres après le u, par exemple u.4.7 correspond à 4,7V – le Lolo5 à vu que sa tension d'alimentation était descendue à 4,7V durant le vol)
- Numéro de fichier: F XX (il y a toujours 2 chiffres après le F, par exemple F.1.2 correspond au vol 12, vous pouvez vous référer à ce numéro lors du téléchargement sur PC)

## **LED d'état**

Il y a deux petites LED sur le Lolo5 (ne pas confondre avec l'afficheur externe à LED). Après la mise sous tension du Lolo5, les deux LED restent éteinte durant 10 secondes, le Lolo5 attend une connexion USB, après ces 10 secondes le Lolo5 commence l'enregistrement de l'altitude et des autres données selon le port sur lequel il est raccordé au récepteur, les LED commencent à clignoter comme suit :

- LED verte clignotante: le Lolo5 enregistre au moins l'altitude et la tension Urx – qui sont au dessus des limites définies dans le logiciel PC.
- LED rouge clignotante : le Lolo5 enregistre au moins l'altitude et la tension Urx – ui sont au dessous des limites définies dans le logiciel PC
- LED rouge clignotante : le Lolo5 enregistre l'altitude, seul le connecteur 3 est raccordé au récepteur. La surveillance de tension est désactivée.
- Les LED rouge et verte clignent alternativement : la mémoire est en cours d'effacement.

## **Installation de l'interface USB**

1. Télécharger le driver USB depuis le lien [http://lomcovak.cz/wp\\_cze/wp-content/uploads/lolo5/LOLO5\\_USB.zip](http://lomcovak.cz/wp_cze/wp-content/uploads/lolo5/LOLO5_USB.zip) et dézippez le dans un répertoire.
2. Connectez l'interface USB à votre PC
3. Choisir le menu "Install from local PC" et pointer le répertoire dans lequel vous avez dézippé les fichiers dans l'étape 1
4. Vous devrez réaliser cela deux fois : pour le driver USB et pour le port COM virtuel
5. Après l'installation vous devriez avoir un nouveau port COM virtuel n°X. Ce numéro de port COM est important et vous devrez le renseigner dans le logiciel PC. Ne pas utiliser de numéro de port supérieur à 9.

## **Logiciel pour analyse des données du LOLO5**

- Télécharger la dernière version du logiciel PC depuis le lien [http://lomcovak.cz/wp\\_cze/wp-content/uploads/lolo5/LOLO5\\_097.zip](http://lomcovak.cz/wp_cze/wp-content/uploads/lolo5/LOLO5_097.zip) et dézippez le dans un répertoire qui peut se trouver n'importe où sur la machine.
- Dans ce répertoire il devrait y avoir un répertoire « DATA » ou les enregistrements seront sauvegardés.

### **Chargement des données et effacement de la mémoire**

1. Vous avez des données dans le Lolo5 que vous voulez analyser
2. Démarrer le logiciel PC
3. Dans "Option" vérifier le répertoire et le port COM
4. Avec le menu "Read Data" (CTRL+R) vous pourrez charger les données
5. Connecter le Lolo5 à l'interface USB (attention aux polarités)
6. Dans les 10 secondes suivantes vous devrez sélectionner l'option « Connect » autrement le Lolo5 commencera à enregistrer les données
7. Une fois connecté choisir « Read Data »
8. Après avoir transféré les données vous pourrez effacer la mémoire (vous pouvez également le faire depuis la JetiBox voir ci-après)

### **Analyse des données**

- Double clic sur le bouton gauche de la souris ouvre/ferme l'enregistrement
- Déplacement de la souris avec le bouton droit appuyé zoom sur l'enregistrement
- Cliquez sur le bouton droit de la souris ouvre le menu contextuel
- Avec l'explorateur Windows vous pouvez organiser les fichiers comme vous le souhaitez.
- ..et beaucoup d'autres fonctions à découvrir...

### **LOLO5 et Jeti Duplex (systeme 2,4GHz)\***

Le Lolo5 en mode télémétrie ne fonctionne aujourd'hui qu'avec les ensembles Jeti Duplex en 2.4Ghz. Si vous ne disposez pas de système Duplex vous ne pourrez pas utiliser le Lolo5 en mode télémétrie mais seulement en mode enregistreur traditionnel. En connectant le Lolo5 par le connecteur Port 1 à un récepteur Jeti Duplex vous aurez accès au contrôle total du logger.

(\*) valable pour des versions de firmware 2.89 ou supérieures. Vous pouvez voir la version de firmware depuis le logiciel PC ou le cas échéant sur la JetiBox.

### **Que peut-on voir depuis la Jetibox?**

- Le numéro de fichier en cours d'enregistrement
- Le pourcentage de mémoire utilisée
- La température en degrés Celsius
- La tension actuelle avec une éventuelle alarme (en complément du système de surveillance de tension des ensembles Jeti Duplex, les deux alarmes pouvant alors être combinées)
- La valeur du vario accompagné de son
- Valeurs min/max du vario (Le Lolo5 sauvegarde les min/max)
- Altitudes min/max (Le Lolo5 sauvegarde les min/max)
- Le numéro de série et la version de firmware du LOLO5

## **Que peut-on faire avec la JetiBox?**

- Effacer les valeurs vario min/max
- Effacer les valeurs altitude min/max
- Effacer la mémoire du Lolo5
- Définir des filtres pour l'altitude (l'augmentation du nombre de paramètres diminue le bruit mais augmente le temps de réaction)
- Définir des filtres pour le vario (l'augmentation du nombre de paramètres diminue le bruit mais augmente le temps de réaction)
- Marche/arrêt du son du vario
- Définition de quatre limites de vario ( si le vario est compris entre L1 et L2 – bips courts, si entre L3 et L4 - bips longs, si L12 et L34 sont superposés vous entendrez des bips courts + longs)

## **Contrôle du Lolo5 depuis la JetiBox**

- Depuis le menu de départ Mx appuyez sur le bouton vas et vous arriverez sur le menu LOLO5
- Le bouton gauche depuis le menu LOLO5 vous donne accès à la fenêtre min (N) avec l'altitude minimale, le taux de vario minimal ainsi que les valeurs actuelles d'altitude et de vario.
- Le bouton droit depuis le menu LOLO55 vous donne accès au menu maxi (X) avec l'altitude maximale, le taux de vario maximal ainsi que les valeurs actuelles d'altitude et de vario.

## **Mise à jour du firmware**

1. Vous pouvez mettre à jour le firmware de votre Lolo5 à l'aide de l'interface USB
2. Télécharger le fichier depuis [http://lomcovak.cz/wp\\_cze/wp-content/uploads/lolo5/L5\\_fw.zip](http://lomcovak.cz/wp_cze/wp-content/uploads/lolo5/L5_fw.zip) et décompresser le contenu dans un répertoire vide
3. Télécharger le dernier firmware [http://lomcovak.cz/wp\\_cze/wp-content/uploads/lolo5/lolo2\\_89.lom](http://lomcovak.cz/wp_cze/wp-content/uploads/lolo5/lolo2_89.lom)
4. Editer le fichier lolo5\_flash.bat avec un éditeur de texte (par exemple notepad)
5. Rechercher "BProg.exe /E /H /P=COMx /B=57600 xx.hex"
6. Remplacer le "xx.hex" par la version téléchargée par exemple lolo2\_89.hex
7. Remplacer COMx par le numéro de COM assigné à votre interface USB
8. Le texte devrait ressembler à "BProg.exe /E /H /P=COM1 /B=57600 lolo2\_89.hex"; sauvegarder le fichier et quitter l'éditeur
9. Lancer le programme lolo5\_flash.bat (avec un double clic)
10. Connecter votre LOLO5 à l'adaptateur USB
11. Vous devriez voir le pourcentage de la barre de progression clignoter
12. Une fois le transfert terminé, déconnecter le Lolo5 et vérifier la version de firmware à l'aide du logiciel PC ou bien de la JetiBox

## **Disponibilité et prix du Lolo5**

Le Lolo5 sera disponible à la vente à partir du 1er janvier 2010.

- LOLO5 dans l'Union Européenne 135EUR avec l'interface USB, 2xMicro connecteurs et le logiciel PC
- Afficheur 7 segments à LED 12EUR
- Transport 5EUR (assurance jusqu'à 55EUR!)
- Ces prix incluent la TVA

- LOLO5 à l'extérieur de l'Union Européenne 125EUR avec l'interface USB, 2xMicro connecteurs et le logiciel PC
- Afficheur 7 segments à LED 11EUR
- Transport 8EUR (assurance jusqu'à 55EUR!)
- Pas de TVA incluse

December 24. 2009